

Exercice 1

Montrer que la nature elliptique de la trajectoire d'une planète autour du soleil implique que l'attraction qu'elle subit est newtonienne

Indications : On considère le soleil comme fixe, la trajectoire de la planète est elliptique plane, un des foyers est le soleil et la force d'interaction soleil-planète est une force centrale. Nous utiliserons les coordonnées polaires dans le plan de l'ellipse. L'origine étant le foyer

Exercice 2

Nous voulons étudier le mouvement d'une planète P, assimilée à un point matériel dans le champ de gravitation d'une étoile de masse M_E de centre O, considérée comme ponctuelle et fixe. La planète de masse M_P est située à une distance $r = OP$ de O. Nous considérerons un référentiel lié à l'étoile comme un référentiel galiléen.

1. Exprimer la force exercée par l'étoile sur la planète en fonction des masses M_P et M_E , r , G la constante

universelle de gravitation et le vecteur unitaire $\vec{e}_r = \frac{\overrightarrow{OP}}{r}$

2. Justifier précisément que le mouvement est plan. Préciser ce plan. On notera $(\vec{e}_r, \vec{e}_\theta)$ la base de projection dans ce plan et \vec{e}_z , un vecteur unitaire suivant la direction du moment cinétique par rapport à O. Préciser

l'expression de σ_0 en fonction de M_P , r et θ .

3. On suppose dans cette question que la planète décrit un **mouvement circulaire** de rayon R et de période T . On notera V_C , le module de la vitesse pour un mouvement circulaire.

3.1. Etablir l'expression de la vitesse de la planète, v_C en fonction de R , G et M_E

3.2. En déduire une relation entre R , T , G et M_E (quel nom porte cette loi).

3.3. En déduire l'énergie cinétique et l'énergie mécanique en fonction de G , R , M_P et M_E .

4. On rappelle que l'équation polaire d'une ellipse est $r = \frac{p}{1 + e \cos \theta}$. On se propose d'étudier le mouvement

de la planète à l'aide du vecteur excentricité \vec{e} (sens du mouvement): $\vec{e} = \frac{\sigma_0}{G M_E M_P} \vec{V} - \vec{e}_\theta$

où \vec{V} est la vitesse de la planète. Le mouvement de P est dans le sens de θ croissant.

4.1. Montrer que le vecteur excentricité \vec{e} est constant. Donner sa direction. Faire un schéma pour placer \vec{e}

4.2. En faisant le produit scalaire $\vec{e} \cdot \vec{e}_\theta$, montrer que $r = \frac{p}{1 + e \cos \theta}$ et en déduire que le module de \vec{e} est

e. Préciser p en fonction de G , M_E , M_P et σ_0 .

4.3. Préciser la valeur de l'excentricité pour un mouvement circulaire.

4.4. Dans le cas d'un mouvement circulaire, préciser la valeur de σ_0 en fonction de R , V_C , et M_P . Retrouver à l'aide du vecteur excentricité, l'expression de la vitesse V_C de la planète, en fonction de R , G , M_E .

Exercice 3

1- On considère l'oscillateur constitué d'un ressort de raideur K , d'axe horizontal, dont l'une des extrémités est fixe et l'autre reliée à une masse m en mouvement sans frottement dans la direction horizontale fixe OX_0

a- Sachant que sous l'action d'une force d'intensité $f = 160$ N, le ressort s'allonge de $a = 10$ cm, déterminer l'expression et la valeur numérique de sa raideur k .

b- A l'instant $t = 0$, la masse m est abandonnée sans vitesse initiale à partir de la position A. Ecrire l'équation différentielle du mouvement et la résoudre pour trouver la loi du mouvement. On prendra $m = 1$ Kg. Préciser les valeurs numériques de la pulsation propre ω_0 et de l'amplitude X_m du mouvement.

c- Déterminer les expressions et calculer les valeurs numériques de l'énergie potentielle maximale V_m , de l'énergie cinétique maximale du système et de l'énergie mécanique de ce système.

II- On considère le système mécanique constitué de la masse m , du ressort de raideur K précédemment calculée et d'un amortisseur de type visqueux de coefficient d'amortissement k' s'exerçant sur la masse m , la force de frottement $\vec{F}_v = -k' \vec{V} (M/R_0)$

a- Ecrire l'équation différentielle du mouvement en posant : $w_0^2 = k/m$ et $\lambda = k'/2m$

Sachant qu'à l'instant initial $t = 0$, $x = a$, $V_0 = 0$, déterminer la loi du mouvement oscillatoire amorti après avoir précisé l'inégalité vérifiée par $\lambda^2 - w_0^2$

b- Sachant que le rapport des amplitudes de la première oscillation à la sixième oscillation est de 10, déterminer la valeur numérique du décrement logarithmique δ . En déduire les valeurs de λ , de k' et de la constante de temps τ du système

III- Le système mécanique de la question 2 est maintenant supposé soumis à l'action de la force excitatrice

$$\vec{F}_e = 20 \cos(2w_0 t) \vec{x}_0$$

a- Ecrire l'équation différentielle du mouvement

b- Déterminer la loi du mouvement du régime permanent.

c- Préciser les expressions et donner les valeurs numériques de l'amplitude X_m et de la phase ϕ de l'élongation $x(t)$

Exercice 4

1.4.1. Cycloïde engendrée.

Un mobile pesant M assimilable à un point matériel de masse m coulisse sans frottement sur l'arc de cycloïde dessiné ci-contre. On repère sa position par ses coordonnées cartésiennes x et y sur deux axes Ox horizontal et Oy vertical dirigé vers le haut. L'équation paramétrique de la cycloïde est :

$$x = b(\theta - \sin \theta) \quad y = b(1 - \cos \theta), \text{ ou } b \text{ est une constante et } \theta \text{ une variable dont la variation entre } -\pi \text{ et } \pi$$

engendre l'arc. On note g la pesanteur.

1) Exprimer les coordonnées (dx, dy) d'un déplacement élémentaire du mobile en fonction de b , θ et $d\theta$.

2) En déduire la longueur ds de ce déplacement.

3) En déduire que l'abscisse curviligne $s = \overline{OM}$ comptée positivement vers la droite, est : $s = 4b \sin \frac{\theta}{2}$.

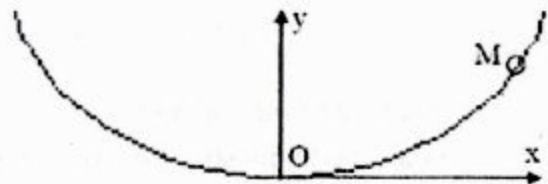
4) Montrer que l'énergie potentielle associée à la force totale subie par le mobile est $E_p = \frac{mgs^2}{8b}$.

5) Exprimer l'énergie totale du mobile est en fonction de s et \dot{s} .

6) Dériver par rapport au temps cette expression et en déduire une équation différentielle du mouvement portant sur la fonction $s(t)$.

7) Déduire la nature du mouvement

8) A l'instant 0, le mobile est à la position correspondant à $\theta = \theta_M$ avec une vitesse nulle. A quel instant t passe-t-il pour la première fois en O ? Avec quelle vitesse v ?



Exercice 5

On considère le système S formé de deux points matériels A et B de même masse $m/2$ reliés par une barre de masse supposée négligeable et de longueur $(2l)$. Ce système glisse sans frottement sur le point E d'une manche d'escalier OHE . Le point A est sur l'axe OX et est poussé vers H avec une vitesse constante V_A . Dans tout l'exercice, on suppose que le centre de masse G du système est situé à gauche de E et que le mouvement est observée dans le référentiel terrestre $R (O, X, Y, Z)$ supposé galiléen (O point fixe, $OH = a$, $HE = h$, OX axe horizontal, OY axe vertical).

On repère S par l'angle θ (voir figure).

a- Etablir les expressions de $\dot{\theta}$ et $\ddot{\theta}$ en fonction de θ et de V_A .

b- Exprimer, dans la base cartésienne associée à R , en fonction de m , h , l , V_A et θ , la quantité du mouvement, le moment cinétique au point G et l'énergie cinétique de S dans R



ETU UP.com

Programmmation
Cours
Electricité
Physique
Résumés
Analyse
Livres
Exercices
Contrôles Continus
Langues
Thermodynamique
Multimedia
Economie
Chimie Organique
Informatique
Optique
Chimie
Diapo
Corrigés
Algèbre
Mathématiques
Mécanique
Travaux Pratiques
Droit

et encore plus..